Motor con mando externo

Motor con mando integrado 1) (2)

Motor con mando externo

- 1 Motor
- 2 Mando
- 3 Juego de cables
- 4 Conector CEE o conector tipo Schuko
- 5 Cable espiral con caja de conexión
- 6 Sensores ópticos, p. ej., barrera óptica tipo M
- 7 p. ej., semáforo Special 630
- 8 o lámpara de señalización, p. ej., Light 100

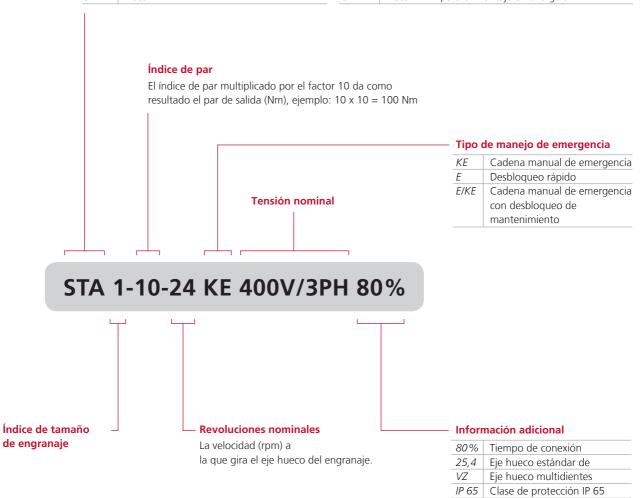
Motor con mando integrado

- 1 Motor
- 2 Mando
- 3 Pulsador
- 4 Conector CEE o conector tipo Schuko
- 5 Cable espiral con caja de conexión
- 6 Sensores ópticos, p. ej., barrera óptica tipo M
- 7 p. ej., semáforo Special 630
- 8 o lámpara de señalización, p. ej., Light 100



Nombre del producto

	•		
STA	Motor 3-PH	STAWS	Motor 1-PH con devanado del motor
STAC	Motor 3-PH con mandos integrados	STAI	Motor 3-PH para el montaje en una guía
STAW	Motor 1-PH	STAIW	Motor 1-PH para el montaje en una guía



		\$	% 2 ,	% \$	% 2	% %	% 5
		0 1. 100 0 1. 100	574.7.19	, 17 × 100	, Z. Z. S. Z.	° Z'	, 47. 4. 60 S. 14. 10 S.
		^ •>	^	^ ^	^	^ ~	~ ~
Área de aplicación							
Superficie de puerta (máx.)	m ²	30	30	45	45	45	50
Peso de la puerta (máx.)	kg	390	390	585	585	585	650
El área de aplicación abarca reco							
,		,					
Datos mecánicos							
Par de salida	Nm	100	110	110	120	130	140
Momento de parada estático	Nm	600	600	600	600	600	600
Revoluciones nominales	min ⁻¹	24	19	24	19	15	19
	x.)	20	20	20	20	20	20
Eje hueco		25,4 mm VZ	25,4 mm VZ	25,4 mm	25,4 mm	25,4 mm VZ	25,4 mm VZ
Manejo de emergencia		E KE E/KE	E KE E/KE	E KE E/KE	E KE E/KE	E KE E/KE	KE E/KE
Datos eléctricos							
Tensión nominal	V AC	400/3~	400/3~	400/3~	400/3~	400/3~	400/3~
Frecuencia nominal	Hz	50	50	50	50	50	50
Consumo de corriente	А	2,0	2,0	2,2	2,2	2,2	2,4
Potencia de motor	kW	0,37	0,37	0,55	0,55	0,55	0,65
Ciclos por hora (máx.)		20	20	20	20	20	20
Clase de protección		IP 65	IP 65	IP 65	IP 65	IP 65	IP 65
Clase de protección		I	I	I	I	I	I
Datos del entorno							
Peso	kg	15	15	15	15	15	15

		17.24	574 . R. 19	%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%		2.19 FU	574 1.77.24
		1	12/2	4/2	4/2	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	A S
		50	5 8	5 3	5 3	5 8	5 3
				$\overline{}$		$\overline{}$	
4 1 11 17							
Área de aplicación Superficie de puerta (máx.)	m ²	50	50	45	45	45	50
Peso de la puerta (máx.)	kg	650	650	585	585	585	650
El área de aplicación abarca recor				303	303	303	030
El alca de aplicación abarca recor	neridaciones pe	na paertas de pes	o equilibrado.				
Datos mecánicos							
Par de salida	Nm	110	120	100	110	120	110
Momento de parada estático	Nm	600	600	600	600	600	600
Revoluciones nominales	min ⁻¹	24	19	30	24	19	24
Revoluciones árbol de salida (máx	.)	20	20	20	20	20	20
Eje hueco		25,4 mm VZ	25,4 mm	25,4 mm	VZ	VZ	VZ
Manejo de emergencia		E KE E/KE	E KE	KE	E/KE	E/KE	E/KE
Datos eléctricos							
Tensión nominal	V AC	400/3~	400/3~	230/1~	230/1~	230/1~	230/1~
Frecuencia nominal	Hz	50	50	50	50	50	50
Consumo de corriente	A	1,8	1,8	3,5	3,5	3,5	3,5
Potencia de motor	kW	0,55	0,55	0,55	0,55	0,55	0,55
Ciclos por hora (máx.)		30	30	20	20	20	30
Clase de protección		IP 65	IP 65	IP 65	IP 65	IP 65	IP 65
Clase de protección		I	I	I	I	I	I
Datos del entorno							
Peso	kg	23	23	18	18	18	25
Rango de temperatura (min./máx) °C	-20/+60	-20/+60	-20/+60	-20/+60	-20/+60	-20/+60

		(5)	574W(5) 50V(V(5) 50V(V(5) 50V(7) 50V(7) 50V(7)	. %	% % 5	70°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°°	5741.70.35
		Z	ZZ O	Z S	Z	Z	7
		∽	ν ν .Δ,	⋄	γ γ	⋄	γ γ
Área de aplicación							
Superficie de puerta (máx.)	m ²	20	20	45	45	45	45
Peso de la puerta (máx.)	kg	260	260	585	585	585	585
El área de aplicación abarca reco	mendaciones pa	ra puertas de pes	so equilibrado.				
Datos mecánicos							
Par de salida	Nm	60	70	100	80	100	100
Momento de parada estático	Nm	600	600	600	600	600	600
Revoluciones nominales	min ⁻¹	24	19	30	45	30	30
Revoluciones árbol de salida (má	x.)	20	20	35	35	35	35
Eje hueco		25,4 mm VZ	25,4 mm VZ	25,4 mm	25,4 mm	25,4 mm	25,4 mm
Manejo de emergencia		KE	KE E/KE	Е	Е	Е	E
Datos eléctricos							
Tensión nominal	V AC	230/1~	230/1~	400V/3~	400V/3~	400V/3~	230/1~
Frecuencia nominal	Hz	50	50	50	50	50	50
Consumo de corriente	А	3,6	3,6	2,4	1,8	1,8	3,5
Potencia de motor	kW	0,37	0,37	0,55	0,55	0,55	0,55
Ciclos por hora (máx.)		8	8	20	30	30	20
Clase de protección		IP 65	IP 65	IP 65	IP 65	IP 65	IP 65
Clase de protección		I	I	I	I	I	I
Datos del entorno							
Peso	kg	23	23	13	15	18	18
Rango de temperatura (min./máx		-20/+60	-20/+60	-20/+60		-20/+60	-20/+60
rango de temperatura (min./max	(.) -C	-20/+60	-20/+60	-20/+60	-20/+60	-20/+60	-20/+60

	57411W(S) (390)	%
Ī	20	
	260	

Área de aplicación

Superficie de puerta (máx.)	m²	20
Peso de la puerta (máx.)	kg	260

El área de aplicación abarca recomendaciones para puertas de peso equilibrado.

Datos mecánicos

Par de salida	Nm	50
Momento de parada estático	Nm	600
Revoluciones nominales	min ⁻¹	30
Revoluciones árbol de salida (máx.)		35
Eje hueco		25,4 mm
Manejo de emergencia		E

Datos eléctricos

Tensión nominal	V AC	230/1~
Frecuencia nominal	Hz	50
Consumo de corriente	А	3,6
Potencia de motor	kW	0,37
Ciclos por hora (máx.)		20
Clase de protección Clase de protección		IP 65
		I

Datos del entorno

Butos uci cirtorno		
Peso	kg	23
Rango de temperatura (min./máx.)	°C	-20/+60





	0	546	
	·w	. 45,	
	\mathcal{S}	\mathcal{S}	
Características			
Procesamiento digital y mecánico de posiciones finales	•	•	
Salidas de relé programables	4	1	
Entradas programables	2	2	
Interfaz MS-Bus para la conexión de módulos de ampliación	•	•	
Transformador conmutable de 400 V a 230 V	•	•	
Tensión baja a prueba de cortocircuito	•	•	
Montado en carcasa estándar o Kombi	•		
Montado en la carcasa Mini o integrado en el motor		•	
Protección de carcasa para placa de circuito impreso	•		
Programación a través de pulsador de platina	•	•	
Pulsador triple iluminado integrado en la tapa de la carcasa	•	•	
Pantalla LC iluminada con indicación de texto legible integrada	•		
Mensajes de estado y diagnóstico a través de LED	•	•	
Limitación de tiempo (de servicio)	•	•	
Evaluación de los sistemas antiaplastamiento: sensor óptico, 8,2 k Ω ,	•	•	
listón de onda de presión, sistema antiaplastamiento adelantado			
Evaluación de barreras ópticas: 2 hilos, relé, NPN, PNP	•	•	
Programación y mensaje de estado a través de LED	•	•	
Programación y mensaje de estado a través de pantalla LC	•	•	
Supervisión y detección de sentido de giro (solo en combinación con encoder de valor absoluto)	•	•	
Inversión de dirección de giro programable	•	•	
Funciones de cierre automático programables (puede utilizarse sólo en combinación con barrera óptica)	•	•	
Tiempo de apertura de puerta y tiempo de preaviso programables por separado	•	•	
Supervisión de fuerza 'ABIERTO' programable (solo en combinación con encoder de valor absoluto)	•	•	
Arranque suave/parada suave/marcha suave/marcha rápida (solo en combinación con STA 1 FU/I)	•		
Apertura parcial programable	•	•	
Contadores de mantenimiento y ciclos legibles	•	•	
Intervalo de mantenimiento programable (protegido con código PIN)	•	•	
Señalización de error con memoria de errores	•	•	
Función de reset multinivel	•	•	
Conexión para:			
Interruptores finales mecánicos	•	•	
Encoder de valor absoluto	•	•	
Convertidor de frecuencia	•		
Pulsador (convencional)	•	•	
Pulsador (cableado del sistema)	·	•	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	•	•	
Receptor de radio (enchufable) Relai de contactes con registrador comanal (enchufable)	•	•	
Reloj de contactos con registrador semanal (enchufable)	•		
Barrera óptica Marantec de 2 hilos con comprobación 'CERRADA' (convencional)	•	•	
Barrera óptica de terceros, relé, NPN, PNP con/sin comprobación 'CERRADA' (convencional)	•	•	
Circuito de parada (convencional)	•	•	
Contacto de puerta peatonal de 8,2 kΩ con/sin comprobación (convencional)	•	•	
Sistema antiaplastamiento, sensor óptico, 8,2 kΩ, listón de onda de presión,	•	•	
sistema antiaplastamiento adelantado 'CERRADA' (convencional)	_	_	
Sistema antiaplastamiento de 8,2 kΩ 'ABIERTA' (convencional)	•	•	
Sistema de radiotransmisión para sistema antiaplastamiento (enchufable)	•		
Módulos de ampliación (MS-Bus)	•	•	
Alimentación de elementos externos de 24 V CC (máx. mA) (convencional)	500	200	
Alimentación de elementos externos de 230 V CA (máx. mA) (convencional)	1.000		